2026 동계 전공 동아리 활동 계획서

1. 개요

동아리명	**IRS**
활동 주제	로봇 파라미터 보정용 센서 회로 설계 및 제작 (프로젝트 수업)
활동 기간	2026. 12. 22. ~ 2027. 01. 14. (총 8 회)
일시	매주 화/목요일 14:00 ~ 16:00 (강의 및 실습)
장소	제 3 공학관 335 호

2. 일정

차시	시기	내용
1 차시	12 월 22 일	로봇 파라미터 추정의 필요성
2 차시	12 월 24 일	근접 센서의 동작 원리
3 차시	12 월 29 일	마이크로프로세서를 이용한 근접 센서 동작
4 차시	12 월 31 일	스트레인 게이지의 동작 원리
5 차시	1 월 5 일	마이크로프로세서를 이용한 스트레인 게이지 동작
6 차시	1 월 7 일	Altium 프로그램 기반 회로 설계
7 차시	1 월 12 일	PCB 아트워크 I
8 차시	1 월 14 일	PCB 조립 및 센서 동작 검증

3. 신청 방법

모집 기간 2026. 11. 25. ~ 2026. 12. 15.

신청 방법 지도교수에게 이메일로 신청 및 상담

제목: [동계세미나 신청] 학번_이름 / 내용: 학년, 지원 동기(최소 2~3 줄)

선발 안내 **12** 월 18 일까지 개별 이메일로 안내

첫 모임 2026. 12. 22.(화) 14:00, 제 3 공학관 315 호

4. 문의

지도교수 이범주 교수 (bjlee@mju.ac.kr, 제 3 공학관 331 호)

명지대학교 전기정보공학전공

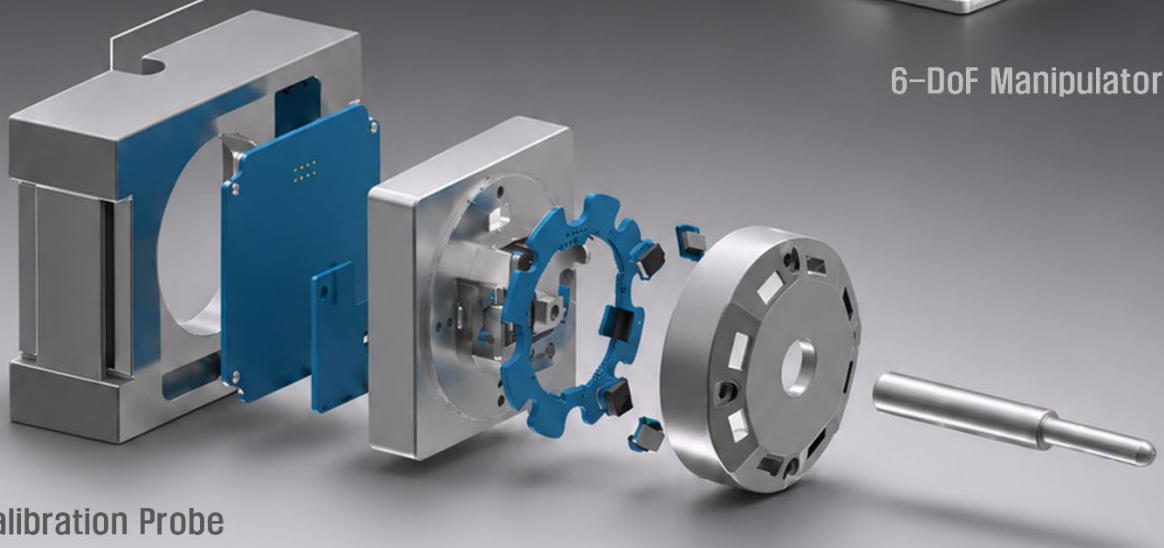
IRS Intelligent Robotic Systems Lab.

2026 동계 프로젝트 참가자 모집

로봇 파라미터 보정용 센서 회로 설계 및 제작



6-DoF Manipulator



Calibration Probe

센서 구동 / Altium 회로 설계 / PCB 조립 및 검증

활동 기간 2026. 12. 22 ~ 2027. 01. 14 (총 8회)
화, 목 14:00 ~ 16:00 제3공학관 335호

모집 기간 2026. 11. 25 ~ 2026. 12. 15

지도교수 이범주

이메일 신청

bjlee@mju.ac.kr

MYONGJI UNIVERSITY

명지대학교 전기정보공학전공